

Портирование контроллеров на MasterSCADA 4D



Новый программный комплекс MasterSCADA 4D отличается универсальностью и может использоваться как на крупных объектах АСУ ТП, так и в небольших проектах. В статье описаны свойства нового программного продукта и особенности подготовки контроллеров и программного обеспечения для дальнейшей совместной работы.

Компания «ИнСАТ», г. Москва

Один из основных двигателей прогресса – желание человека минимизировать свои финансовые и временные затраты. Среди инженеров АСУ ТП большой популярностью пользуются вертикально интегрированные комплексы, которые позволяют разработать один проект как для SCADA-уровня, так и для контроллера. Благодаря такому подходу удается свести к минимуму время на создание проекта и, что немаловажно, на пусконаладочные работы, так как сокращается количество вопросов, возникающих при взаимодействии ПО различных производителей.

Еще в 2004 году разработчики программного комплекса MasterSCADA выпустили модуль для программирования контроллеров MasterPLC, который сразу же нашел применение на ответственных производствах, например в проекте автоматизации котлоагрегата. Несмотря на то что этот модуль пользуется популярностью, он все же имеет некоторые ограничения.

В 2016 году компания «ИнСАТ» выпустила новую ветку программного продукта – MasterSCADA 4D. Как и предыдущее поколение MasterSCADA, это – универсальное программное обеспечение, которое может использоваться как на крупных объектах АСУ ТП, так и в небольших проектах. Однако

это кросс-платформенное приложение, одинаково исполняющееся на различных процессорах и операционных системах. Благодаря этому можно сначала разработать общую структуру проекта и лишь потом распределить, какие его части на каких уровнях (в контроллере, на АРМ или в «облаке») будут исполняться. Изначально оно создавалось как инструмент для программирования контроллеров, а затем к нему добавились возможности HMI и другие

свойства, характерные для программного обеспечения верхнего уровня автоматизации. В данной статье мы уделим внимание особенностям подготовки контроллеров и программного обеспечения для дальнейшей совместной работы.

В новом продукте четко разделена среда разработки MasterSCADA 4D и среда исполнения MS4D RT (рис. 1). При старте контроллера вместе с операционной системой запускается MS4D RT. Конфи-

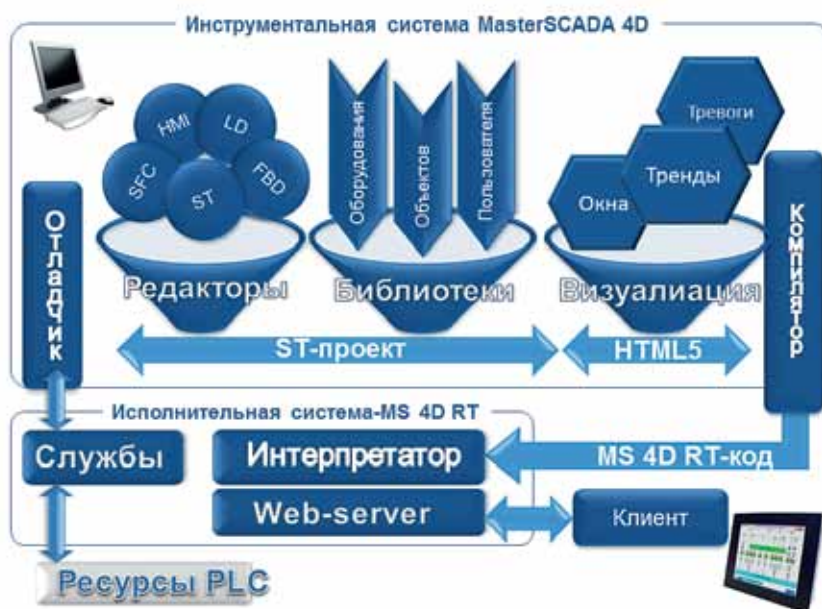


Рис. 1. Структура MasterSCADA 4D

Таблица 2. Системные требования модулей MasterSCADA 4D

Название модуля	RAM (МБ)	Flash (МБ)	Процессор
Сервер обработки данных	8	4	200 МГц
+ OPC UA клиент/сервер	16	8	200 МГц
+ Сервер архивов	32	32+	800 МГц Cortex A8
+ Веб-сервер	64	64	200 МГц
+ Клиент визуализации	256	256	200 МГц

гурации проектов, сделанные в среде разработки, будут загружаться в контроллер одним кликом мыши инженера-разработчика.

Логическая основа проекта создается в среде разработки с использованием любого из пяти языков стандарта МЭК 61131-3. Например, одна часть программы может быть выполнена в редакторе FDB, а другая – в ST или SFC. Для каждого редактора уже существуют обширные библиотеки, а в процессе работы пользователь при желании сможет сформировать и свои собственные. При компиляции каждый из языков автоматически преобразуется в код ST. Затем ST транслируется в язык Lua, интерпретатор которого интегрирован с исполнительной системой (с поддержкой JIT-компиляции на ряде платформ).

Графический интерфейс создается с использованием стандартов HTML5. Благодаря этому теперь можно воспользоваться всем потенциалом векторной графики, богатыми возможностями динамизации свойств элементов, а мнемосхемы автоматически масштабируются в зависимости от различных устройств отображения (мобильных устройств,

операторских панелей, ноутбуков, стационарных компьютеров с мультимониторной поддержкой).

Чтобы продукт был универсальным, нужно обеспечить его работу не только на мощных контроллерах и компьютерах, обладающих высокочастотными процессорами и ощутимыми объемами оперативной памяти, но и на совсем маленьких устройствах со скромными техническими данными.

Исполнительная среда является модульным приложением. Условно можно выделить следующие ее части:

- ▶ сервер сбора и обработки данных;
- ▶ OPC UA клиент/сервер;
- ▶ сервер архивов;
- ▶ веб-сервер;
- ▶ клиент визуализации.

В зависимости от состава загружаемых модулей потребуются различные минимальные характеристики используемых устройств (табл. 1).

Если для решения технологической задачи достаточно контроллера, который выполняет сбор и обработку данных, то для корректной работы этого модуля потребуется всего

лишь 8 Мб Flash и 4 Мб оперативной памяти. Если в задачи контроллера также входит опрос внешних приложений или устройств по OPC UA, ведение архивов часто изменяющихся переменных, к тому же он еще является веб-сервером для удаленных клиентов, то потребуется минимум по 64 Мб. Операторским панелям или контроллерам, к которым напрямую могут подключаться средства визуализации, например монитор через VGA-порт, нужно будет обладать RAM и Flash в 256 Мб. Для бесперебойной работы всех модулей исполнительной системы, кроме клиента визуализации, потребуется частота процессора 200 МГц. Если контроллер одновременно выполняет и роль операторской станции, то уже желательно работать с процессором помощнее – в 800 МГц. Отметим, что на один и тот же контроллер может быть загружен различный набор модулей в зависимости от задач проекта.

Сегодня в MasterSCADA 4D поддерживаются самые популярные операционные системы: Linux (в том числе и AstraLinux как в военном, так и в гражданском исполнении), Android, Windows XP и все ее следующие поколения, Windows CE, QNX. В дальнейшем список ОС будет расширяться в зависимости от задач пользователей.

Итак, предположим, что необходимо портировать MasterSCADA 4D на устройство, удовлетворяющее вышеперечисленным характеристикам. Какой алгоритм действий необходимо выполнить? Какие ресурсы потребуются?

Самый простой и быстрый способ гарантированного портирования MasterSCADA 4D – это заказать его выполнение разработчику, компании «ИнСАТ». Однако и в новой MasterSCADA по традиции предоставлены все возможности для самостоятельной поддержки любых устройств непосредственно производителями. Комплект портирования (API), используемый для поддержки контроллеров, – это открытая бесплатная информация, в состав которой входит весь набор необходимых файлов и полный комплект документации с описанием интерфейсов исполнительной системы и объектной модели



Рис. 3. Алгоритм портирования

MasterSCADA 4D. Те партнеры компании «ИнСАТ», которые портируют MasterSCADA 4D самостоятельно, всегда могут обратиться за помощью в службу технической поддержки. На вопросы пользователей оперативно и компетентно отвечают ведущие специалисты компании.

Разумеется, для того, чтобы начать программировать устройство, нужно выполнить его поддержку как в исполнительной системе, так и в среде разработки. Прежде всего в MS4D RT (рис. 3) необходимо реализовать системные функции контроллера (например, Watch Dog), учесть особенности резервирования устройства, определить место хранения архивов и пр. После чего логично приступить к поддержке встроенных модулей ввода/вывода. Следующий этап – создание драйверов для работы с внешними модулями

ввода/вывода, подключаемыми через стандартные порты, например RS-485, Ethernet, USB. Если устройство работает с модулями ввода/вывода через протокол Modbus или любой другой, уже поддерживаемый средой, то в этом случае последние два пункта выполнять не нужно.

Если работы по созданию исполнительной системы контроллера должны выполняться программистом C++ достаточно высокой квалификации, то с созданием библиотеки для среды разработки справится инженер. Для этого необходимо создать экземпляры стандартных библиотечных элементов (контроллеров, модулей, протоколов) и, настроив их нужным образом, сохранить в свою библиотеку. Навыков программирования при этом не требуется. Все делается в среде разработки MasterSCADA 4D.

Сколько времени займет поддержка нового устройства в MasterSCADA 4D? В зависимости от сложности поддерживаемого устройства для прохождения всего цикла портирования – от знакомства с устройством до финального тестирования совместной работы – специалистам компании «ИнСАТ», как правило, требуется от двух недель до двух-трех месяцев.

Сегодня MasterSCADA 4D активно развивается, поэтому у партнеров разработчика есть уникальный шанс повлиять на ее функциональность и внешний вид. Компания «ИнСАТ» открыта к сотрудничеству и диалогу. Ознакомиться с новыми возможностями, особенностями работы, демонстрационными проектами и скачать бесплатную демоверсию можно на сайте masterscada4d.insat.ru.

М.А. Момотова,
руководитель Центра инженерно-технического сопровождения,
компания «ИнСАТ», г. Москва,
e-mail: info@insat.ru,
тел.: +7 (495) 989-2249,
www.insat.ru

В РАМКАХ МЕЖДУНАРОДНОГО ПРОМЫШЛЕННОГО ФОРУМА «РАДИОЭЛЕКТРОНИКА. ПРИБОРОСТРОЕНИЕ. АВТОМАТИЗАЦИЯ»



АВТОМАТИЗАЦИЯ

XVII международная специализированная выставка

- ИКТ в промышленности • Системная интеграция
- Автоматизация производства • АСУ ТП
- Технические и программные средства автоматизации
- Измерение, контроль, испытание, диагностика
- Встраиваемые системы • Техническое зрение
- Мехатроника и робототехника
- Автоматизация зданий и ЖКХ
- САПР • Готовые отраслевые решения

Организатор выставки:



Место проведения: Санкт-Петербург, ПСКК, пр. Ю. Гагарина, 8, м. "Парк Победы"
ais@farexpo.ru, www.farexpo.ru/ais, тел.: +7 (812) 777-04-07, 718-35-37

**19-21 октября
2016**

Санкт-Петербург, Петербургский СКК

NCA-1011

Компактное сетевое устройство vCPE на основе процессора Quad-Core Intel Celeron J1900 с пассивным охлаждением



Компания Lanner представляет NCA-1011 – новое устройство в линейке решений vCPE для защиты сетевого периметра

Расширение применения виртуального CPE (оборудования на территории клиента) увеличивает спрос на настольные платформы с пассивным охлаждением для рабочей среды удаленных офисов и розничной торговой сети. Ориентируясь на нужды подобных предприятий, компания Lanner начинает выпуск **NCA-1011**, компактное настольное устройство на базе Intel Bay-Trail, расширяя линейку моделей vCPE и систем защиты сетевого периметра. **NCA-1011** оснащен процессором Intel Quad-core Celeron J1900, пятью портами ЛВС RJ-45, двумя портами USB 2.0, одним портом консоли и одним гнездом mini-PCIe для модуля беспроводной сети.

NCA-1011 исполнен в компактном настольном корпусе без вентилятора, оптимальном для удаленных офисов и розничных торговых сетей. Устройство **NCA-1011** построено на открытой архитектуре x86 для максимальной гибкости при выполнении задач и совместимости с разнообразным ПО для vCPE. Чипсет Intel Quad-core Celeron J1900 (семейства Bay Trail) обеспечивает необходимые рабочие характеристики и энергоэффективность системы защиты сетевого периметра. Платформа поддерживает память DDR3L 1333MHz non-ECC SO-DIMM объемом до 8 ГБ.

Основные характеристики NCA-1011



- > Настольный форм-фактор
- > Процессор Intel quad-core Celeron J1900 (семейство Bay Trail)
- > Пассивное охлаждение
- > 5 портов RJ45 GbE LAN, 2 порта USB 2.0, 1 порт консоли RJ45

Сопутствующая продукция

FW-7543: настольная платформа сетевой безопасности с процессором Intel® J1900 "Bay Trail"

Сопутствующие приложения

Поставляются аппаратные шлюзы от традиционных CPE до CPE с определённым ПО

© 2016 Lanner Electronics. Все права защищены.